

*Correction – Liban - Juin 2013 - Ex 2 – Le rugby, sport de contact et d'évitement*

1.1 Les vitesses sont définies dans le référentiel terrestre.

1.2 Le système des 2 joueurs étant isolé, la quantité de mouvement se conserve dans le référentiel terrestre :  $\vec{p}_1 = \vec{p}_2$  .  $p_1 = m_A \times v_A$  (  $v_B = 0 \text{ m.s}^{-1}$  )

$p_2 = (m_A + m_B) \times v$  ( après l'impact, A et B sont liés, ils ont même vitesse  $v$  )

$$p_1 = p_2 \Rightarrow m_A \times v_A = (m_A + m_B) \times v$$

$$v = m_A \times v_A / (m_A + m_B) = 115 \times 5,0 / ( 115 + 110 ) = 2,6 \text{ m.s}^{-1}$$

2.1.1 On applique la 2<sup>ème</sup> loi de Newton au ballon dans le référentiel terrestre supposé galiléen :

$$\vec{P} = m \times \vec{a} \quad ; \quad \vec{a} = \vec{g}$$

$$a_x = g_x = 0 = dv_x / dt \quad \text{et} \quad a_y = g_y = -g = dv_y / dt$$

$$2.1.2 \quad a_x = 0 = dv_x / dt$$

On intègre selon la variable  $t$  :  $v_x = \text{constante} = v_{0x} = v_0 \times \cos \alpha = dx/dt$

On intègre selon la variable  $t$  :  $x = v_0 \times \cos \alpha \times t + \text{constante}$

A  $t = 0s$ ,  $x = \text{constante} = x_0 = 0$ .  $x = v_0 \times \cos \alpha \times t$

$$a_y = -g = dv_y / dt$$

On intègre selon la variable  $t$  :  $v_y = -g \times t + \text{constante}$

A  $t = 0s$ ,  $v_y = \text{constante} = v_{0y} = v_0 \times \sin \alpha$ .  $v_y = -g \times t + v_0 \times \sin \alpha = dy/dt$

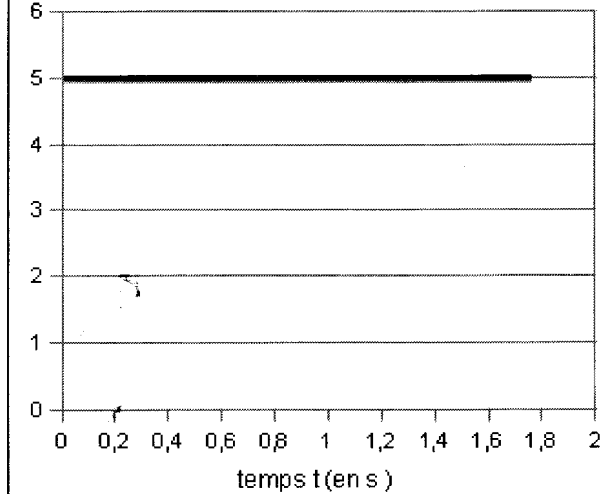
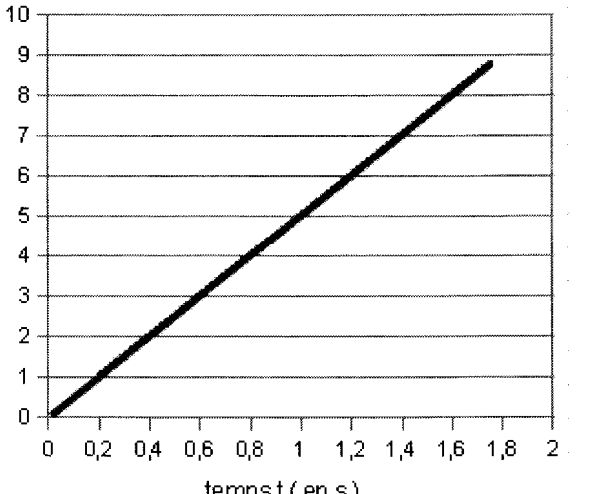
On intègre selon la variable  $t$  :  $y = -\frac{1}{2} g \times t^2 + v_0 \times \sin \alpha \times t + \text{constante}$

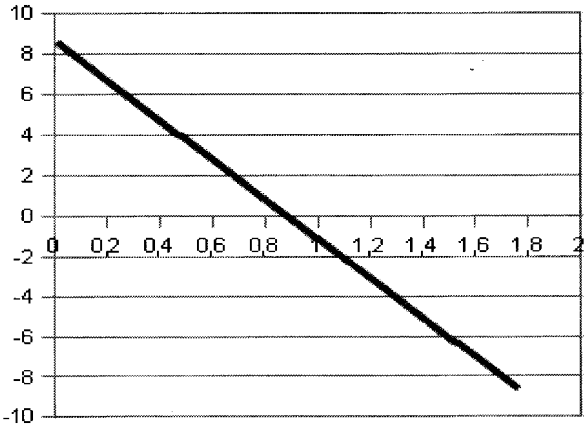
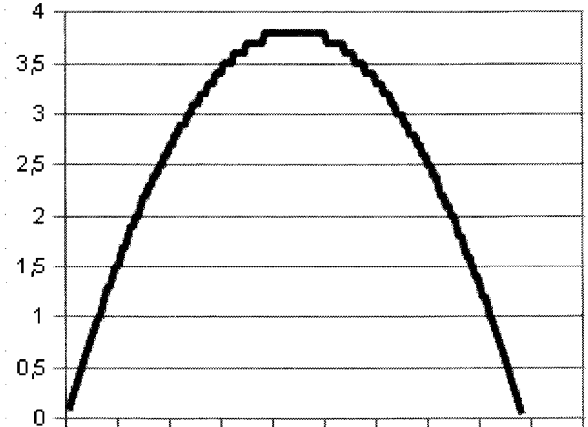
A  $t = 0s$ ,  $y = \text{constante} = y_0 = 0$ .  $y = -\frac{1}{2} g \times t^2 + v_0 \times \sin \alpha \times t$

2.1.3  $t = x / (v_0 \times \cos \alpha)$ . On remplace dans l'autre équation.

$$y = -\frac{1}{2} g \times x^2 / (v_0 \times \cos \alpha)^2 + \tan \alpha \times x$$

2.1.4

	
<p>Équation : <math>v_x = v_0 \times \cos \alpha</math></p> <p>Justification : La grandeur est constante</p>	<p>Équation : <math>x = v_0 \times \cos \alpha \times t</math></p> <p>Justification : La grandeur est proportionnelle au temps</p>

 <p style="text-align: center;">temps t (en s)</p>	 <p style="text-align: center;">temps t (en s)</p>
<p>Équation : <math>v_y = -g \times t + \sin \alpha \times v_0</math></p> <p>Justification : La grandeur est linéaire et décroissante</p>	<p>Équation : <math>y = -g \times t^2 / 2 + \sin \alpha \times v_0 \times t</math></p> <p>Justification : La courbe est une parabole</p>

$$2.2.1 \quad y = 0 = -\frac{1}{2} g \times t_1^2 + v_0 \times \sin \alpha \times t_1 \Rightarrow 0 = -\frac{1}{2} g \times t_1 + v_0 \times \sin \alpha \Rightarrow \frac{1}{2} g \times t_1 = v_0 \times \sin \alpha$$

$$t_1 = 2 v_0 \times \sin \alpha / g = 2 \times 10,0 \times \sin 60 / 9,81 = 1,8 \text{ s}$$

Le joueur dispose de 1,8 s pour rattraper le ballon.

On peut vérifier sur la courbe  $y = f(t)$  que  $y$  s'annule pour un temps proche de 1,8 s.

$$2.2.2 \quad 1^{\text{ère}} \text{ méthode : } x_1 = v_0 \times \cos \alpha \times t_1$$

$$v_1 = x_1 / t_1 = v_0 \times \cos \alpha = 10,0 \times \cos 60 = 5,0 \text{ m.s}^{-1}$$

2<sup>ème</sup> méthode : Pour que le joueur attrape le ballon, il faut que sa vitesse horizontale corresponde à la vitesse horizontale du ballon :  $v_{1x} = v_1 = v_x$ . On peut donc lire cette valeur de  $v_x$  sur le 1<sup>er</sup> graphique de  $v_x$ ,  $v_x = 5,0 \text{ m.s}^{-1}$ .